

Réf.
CCT551011 - Presence Dual-Tech - 1 canal
CCT551012 - Presence Dual-Tech - 2 canaux

ARGUS

Encastrement

Montage en surface

Instructions de montage

CARACTERISTIQUES TECHNIQUES		
Paramètre	CCT551011	CCT551012
Tension nominale/fréq.	220 - 240 V~, 50/60 Hz	
Caractéristiques sortie 1	Un cavalier amovible est fourni pour brancher la charge au circuit d'alimentation du détecteur. Charges maximales : Lampes incandescentes : 2 000 W Lampes halogènes HT : 1 000 W Lampes halogènes BT : 1 000 VA Tubes fluorescents : 900 VA Lampes fluorescentes compactes et lampes LED : 100 W	La sortie 1 est contrôlée par une détection de mouvement et par les paramétrages de seuils lux. Charges maximales : Lampes incandescentes : 2 300 W Lampes halogènes HT : 1 200 W Lampes halogènes BT : 1 200 VA Tubes fluorescents : 1 200 VA Lampes fluorescentes compactes et lampes LED : 400 W Les réglages de test et d'impulsions s'appliquent uniquement à cette sortie.
Caractéristiques sortie 2	s.o.	La sortie 2 est contrôlée par une détection de mouvement uniquement. Elle n'utilise pas le seuil lux. Les réglages de test et d'impulsions à 1 sec ne s'appliquent pas à cette sortie. Charges maximales : Puissance de coupure : 5 A (cosφ = 1), 250 V AC Puissance du moteur : 100 W
Intervalle	modifiable de 5 sec à 30 min	Sortie 1 : de 5 sec à 30 min Sortie 2 : de 10 sec à 60 min
Seuil lux	10 lux à 1 000 lux	10 lux à 1 000 lux et l'infini pour le contrôle de la sortie 1 uniquement
Technologie de détection	Infrarouge passif (IRP) Ultrasons (US)	
Plage de détection (hauteur de plafond : 2,5 m)	IRP : 360°, sur un cercle de 8 m de diamètre, pouvant être modifiée grâce à la protection de la lentille ; Ultrasons : 360°, de forme ovale, pouvant être modifiée jusqu'à 10 m x 16 m, modifiable	
Indicateurs de détection	Infrarouge passif (IRP) utilisant un indicateur rouge Ultrasons (US) utilisant un indicateur vert	
Note environnementale	classe II, IP20, pour utilisation en intérieur uniquement	

DANGER

RISQUE D'ELECTROCUTION, D'EXPLOSION OU D'ARC ELECTRIQUE

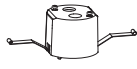
Pour une installation électrique sûre, faire uniquement appel à des professionnels expérimentés. Ils doivent disposer de connaissances approfondies dans les domaines suivants :

- raccordement aux réseaux d'installation
- raccordement de différents appareils électriques
- pose de câbles électriques
- normes de sécurité, règles et réglementations locales en matière de câblage

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou des blessures graves.

Illustration				
Élément	Capteur	Fenêtre de protection de la lentille	Boîtier de montage apparent	Instructions de montage
Quantité	1	2	1	1

Illustration			
Élément	Vis de maintien Ø 3 x 18 mm	Vis Ø 3 x 14 mm	Vis à bois Ø 4 x 25,4 mm
Quantité	4	2	2

Illustration		
Élément	Boîte d'encastrement	Télécommande IR, réf. CCT556011 (accessoire en option)
Quantité	1	1

DESCRIPTION DU PRODUIT

2.1 Caractéristiques

Le détecteur de présence à ultrasons et IRP 360° à charge unique, pour montage encastré ou apparent intègre les technologies à ultrasons (US) et IRP dans un seul appareil. Il convient parfaitement à une utilisation en intérieur et est donc idéalement utilisé à la maison, dans un bureau en open space, dans des toilettes publiques, dans une salle de conférence, dans un parking souterrain, dans une salle de classe, dans une bibliothèque, etc. A l'aide 1. d'un rhéostat ou 2. d'une télécommande en option, le temps, la sensibilité ultrasonique, les lux, la fonction de CCA (compensation de courant d'air) ainsi que la méthode de déclenchement de l'IRP/des US peuvent être réglés selon les désirs de l'utilisateur afin de répondre aux différentes exigences d'utilisation et d'économiser l'énergie en allumant/éteignant la lumière.

2.2 Dimensions :

- 1. Détecteur pour montage apparent : Ø 111,5 x 72 mm (Voir FIG. 1-A)

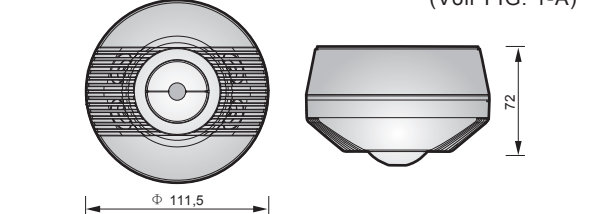


FIG. 1-A

Boîtier de montage apparent : Ø 111,5 x 35 mm (voir FIG. 1-B)

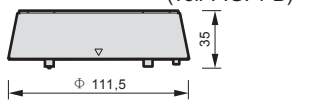


FIG. 1-B

- 2. Détecteur pour montage encastré : Ø 111,5 x 90 mm (Voir FIG. 1-C)

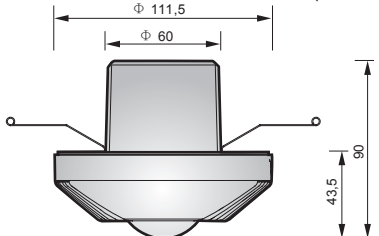


FIG. 1-C

INSTALLATION ET CÂBLAGE

3.1 Choisir un emplacement adapté

Il est recommandé d'installer le capteur à une hauteur de 2 à 3 m, 2,5 m constituant la hauteur de montage optimale. La plage de détection du capteur IRP peut atteindre Ø 8 m et celle du capteur à ultrasons a une forme ovale, de 8 m x 10 m pour un léger mouvement (c.-à-d. mouvement de la main) et de 10 m x 16 m pour un grand mouvement (c.-à-d. marche). Les détecteurs IRP et à ultrasons disposent tous deux d'un angle de détection de 360° (voir FIG. 2-A et FIG. 2-B).

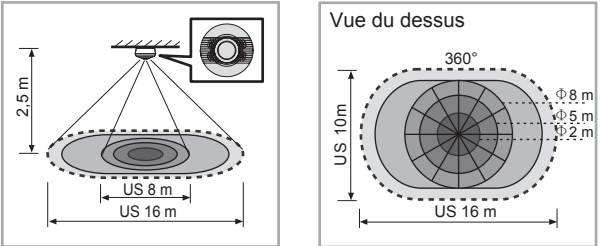


FIG. 2-A

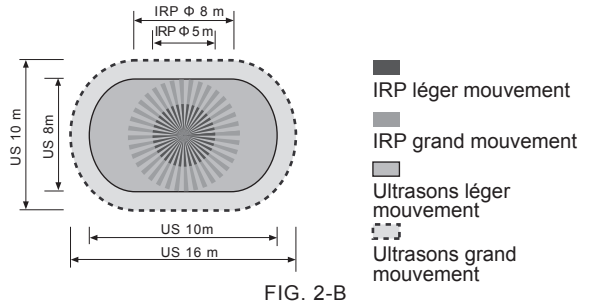


FIG. 2-B

3.2 Câblage

DANGER

RISQUE D'ELECTROCUTION

La tension des bornes de câbles est dangereuse.

- Pour éviter le risque de blessure, verrouiller et marquer le circuit d'alimentation avant l'installation.
- Un disjoncteur (250 V AC, 10 A) de type C doit être installé, conformément à la norme EN60898-1.

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort ou des blessures graves.

AVERTISSEMENT

Pour le détecteur Dual-Tech à 1canal (CCT551011) uniquement : Un cavalier se trouve entre D1 et L.

Si la charge est sur le même circuit que le capteur, il est possible d'utiliser le cavalier.

Si la charge est sur un autre circuit (ou si un contact sec est nécessaire), retirer le cavalier. Utiliser les bornes D1 et D2 pour les raccords d'alimentation et de charge.

- 3.2.1 Capteur Dual-Tech - 1 canal (CCT551011)
3.2.1.1 Pour l'éclairage (avec cavalier sur bornes D1 et L)
 - Un capteur contrôle une charge (voir FIG. 3).

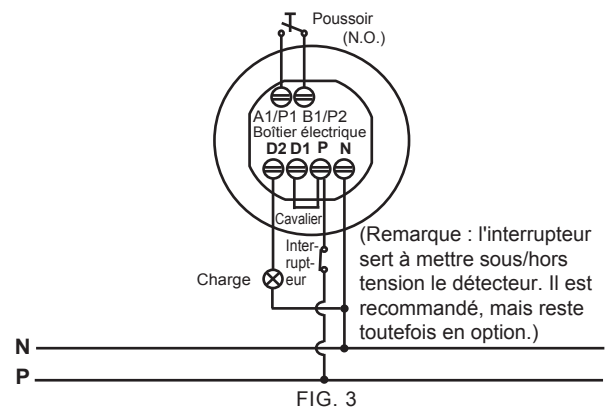


FIG. 3

- Contrôle de signal de bus-C (voir FIG. 4). S'assurer que l'interrupteur à glissière est bien positionné, voir chapitre 4.2.1.2, et FIG. 20 et FIG. 21).

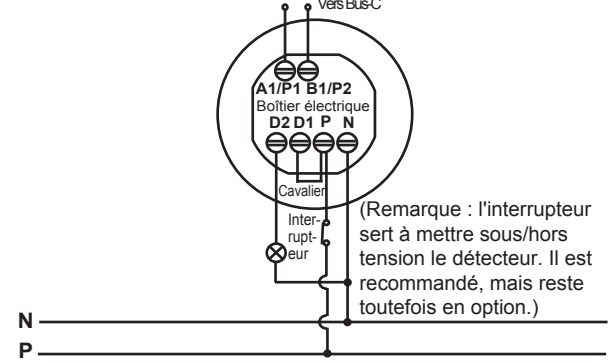


FIG. 4

- Un détecteur contrôle la minuterie d'escalier (positionner le bouton du temps sur $\sqrt{1s}$ L.) (voir FIG. 5).

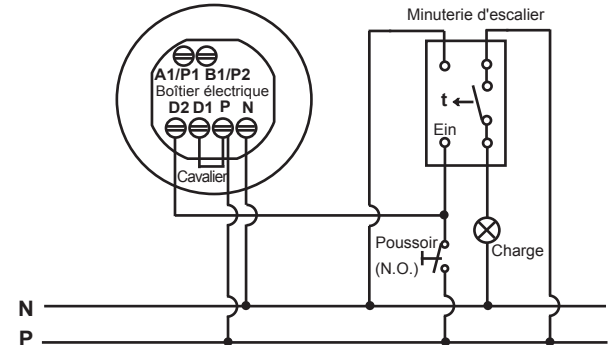


FIG. 5

- 3.2.1.2 Un détecteur contrôle le CVC (retirer le cavalier des bornes D1 et L).

- Branchement de D1-D2 à l'alimentation AC (voir FIG. 6-A).

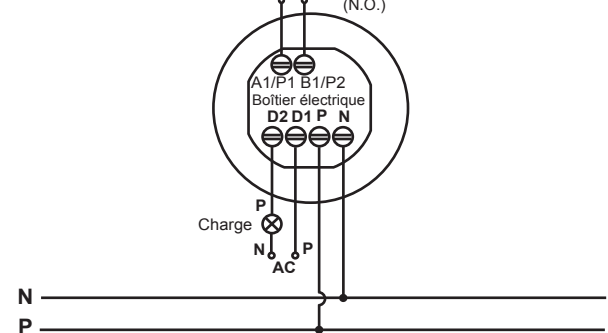


FIG. 6-A

- Branchement de D1-D2 à l'alimentation CC (voir FIG. 6-A).

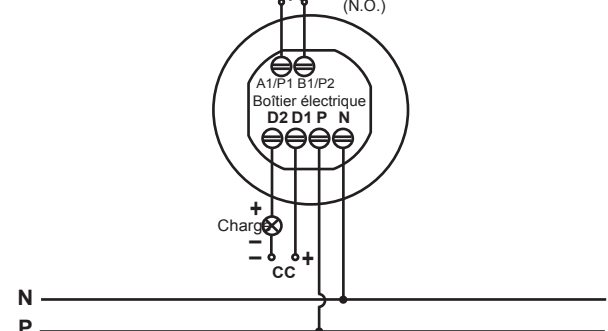


FIG. 6-B

3.2.2 Détecteur Dual-Tech 2 canaux (CCT551012)

- 3.2.2.1 Un disjoncteur adapté doit être mis sur l'alimentation du circuit du capteur et sur le circuit CVC pour garantir le respect de la norme EN 60898-1.

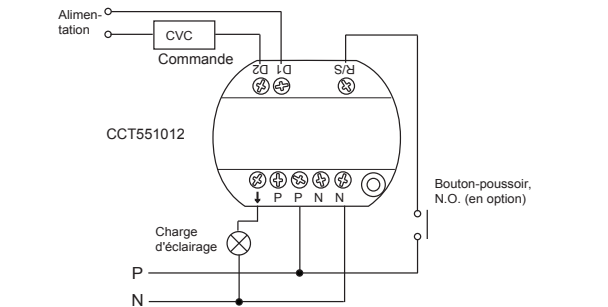


Fig 7. Schéma de câblage pour une utilisation typique à double charge

- 3.2.2.2 La borne R&S fournit un point de raccordement optionnel pour un bouton-poussoir. La FIG. 8 indique comment brancher un détecteur à un circuit de minuterie de cage d'escalier.

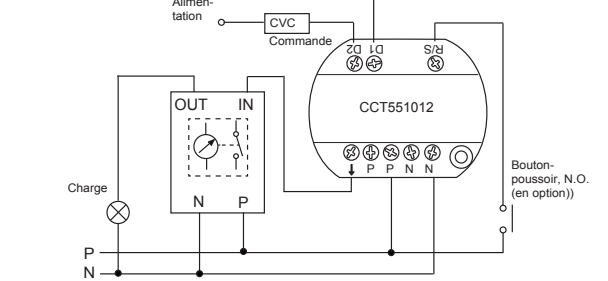


Fig 8. Détecteur combiné à un circuit de minuterie de cage d'escalier

3.3 Procédure d'installation

3.3.1 Conseils utiles pour l'installation

Puisque le détecteur est sensible à la température, aux courants d'airs et au vent, veuillez éviter les conditions suivantes :

- Le détecteur ne doit pas être orienté vers des objets pouvant être agités par le vent, tels que des rideaux, des grandes plantes, des jardins miniatures, etc. (voir FIG. 9-A) ;
- Le détecteur ne doit pas être orienté vers des objets dont la surface est très réfléchissante, tels qu'un miroir, un moniteur, etc. (voir FIG. 9-A) ;
- Le détecteur doit être placé à au moins 2 m de toute porte vitrée ou fenêtre, en vue d'éviter tout déclenchement intempestif en raison des tremblements du verre qui activeraient le détecteur à ultrasons (voir FIG. 9-D) ;
- Le détecteur doit être placé à au moins 2 m de toute source de courant d'air, tel qu'une porte, un conduit et l'air conditionné, etc. (voir FIG. 9-B, FIG. 9-C et FIG. 9-E) ;
- La distance entre deux capteurs doit être d'au moins 6 m en vue d'éviter les interférences (voir FIG. 9-F) ;
- Le détecteur à ultrasons doit viser la principale zone de détection pour obtenir la meilleure couverture (voir FIG. 2-A).

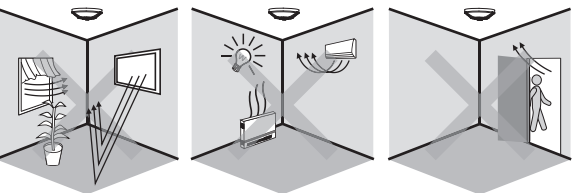


FIG. 9-A

FIG. 9-B

FIG. 9-C

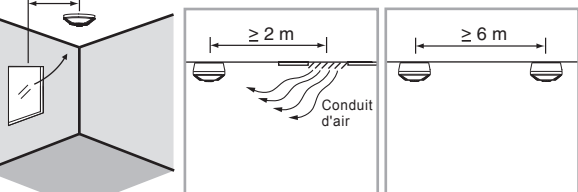


FIG. 9-D

FIG. 9-E

FIG. 9-F

3.3.2 Montage encastré

REMARQUE

Lorsque le capteur est encastré à l'aide d'une pince à ressort, il convient d'utiliser un boîtier d'encastrement pour couvrir les bornes.

- 3.3.2.1 Pour installer un capteur, percer un trou de 68 mm de diamètre dans le plafond et garder le câble d'alimentation à l'extérieur. Dénuder 6 à 8 mm d'isolant pour le raccordement (voir FIG. 10).

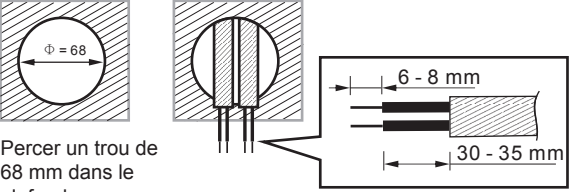


FIG. 10

- 3.3.2.2 Ouvrir l'opercule de la boîte d'encastrement à l'aide d'un tournevis si l'utilisateur souhaite utiliser les deux tubes, alors fixer les tubes puis y faire passer le câble d'alimentation (voir FIG. 11).

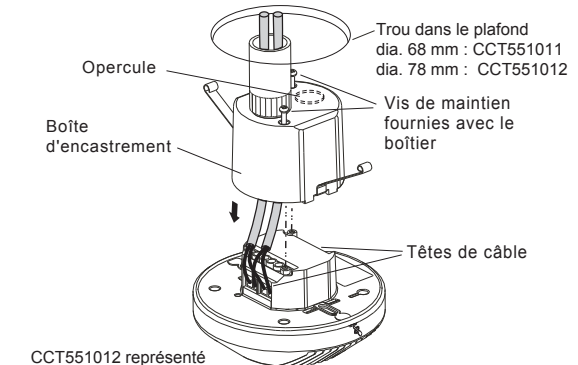


FIG. 11

- 3.3.2.3 Voir les schémas de câblage pour un bon branchement des câbles, puis remettre la boîte d'encastrement et bien la visser.

- 3.3.2.4 Insérer les deux pinces à ressort du détecteur dans le trou percé, puis pousser vers le haut (voir FIG. 12).

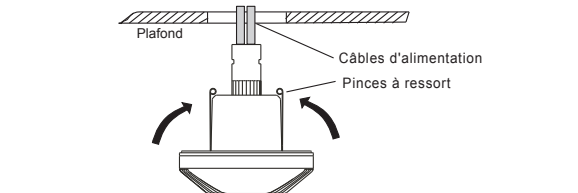


FIG. 12

- 3.3.2.5 Brancher l'alimentation.

3.3.3 Montage encastré avec boîte de dérivation standard

INDICATION

- Si le détecteur est encastré avec une boîte de dérivation, il n'est pas nécessaire d'utiliser la boîte d'encastrement des bornes ni la pince à ressort.
- Le détecteur à ultrasons doit être orienté de manière à viser la zone de détection principale en vue d'obtenir la meilleure couverture lorsque le détecteur est encastré à l'aide d'une boîte de dérivation ; la plaque de fixation peut être réglée à 45°.

- 3.3.3.1 Retirer le cadre décoratif (voir FIG. 13).

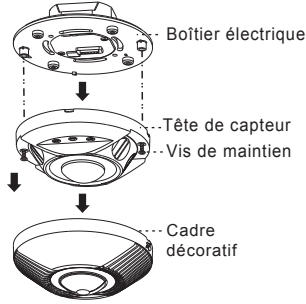
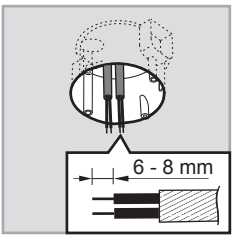


FIG. 13

- 3.3.3.2 Retirer les câbles de la boîte de dérivation standard (voir FIG. 14), puis dénuder 6 à 8 mm d'isolant pour le raccordement, et voir les schémas de câblage pour un bon branchement (voir FIG. 3 - FIG. 8).



3.3.3.3 Placer le boîtier électrique dans la boîte de dérivation standard, puis les fixer à l'aide de deux vis (voir FIG. 15).

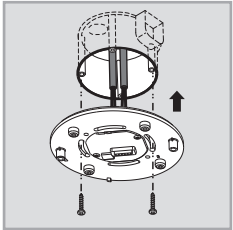


FIG. 15

- 3.3.3.4 Assembler le détecteur et le boîtier électrique, puis les fixer avec deux vis (voir FIG. 12).
- 3.3.3.5 Placer le cadre décoratif et rétablir l'alimentation électrique.

3.3.4 Montage apparent

INDICATION
Dans le cas d'un montage apparent, il n'est pas nécessaire d'utiliser une boîte d'encastrement pour couvrir les bornes. La boîte de montage apparent doit être utilisée.

3.3.4.1 L'arrière de la boîte de dérivation comporte 7 paires de bornes à distances variables (de 41 mm à 85 mm) qui peuvent être sélectionnées selon les différentes applications de montage (voir FIG. 16). Sélectionner deux nombres identiques à chaque extrémité pour la distance correspondante (voir FIG. 17).

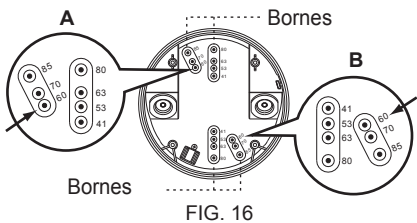


FIG. 16

A	B	Distance entre A et B
41	41	41 mm
53	53	53 mm
60	60	60 mm
63	63	63 mm
70	70	70 mm
80	80	80 mm
85	85	85 mm

FIG. 17

3.3.4.2 Pour alimenter les câbles d'alimentation par le côté de la boîte de dérivation pour montage apparent, veuillez utiliser des pinces coupantes pour casser les opercules latéraux d'entrée de câble, puis insérer les câbles dans la boîte de dérivation et les alimenter. Dénudez 6 à 8 mm d'isolant pour le raccordement (voir FIG. 18).

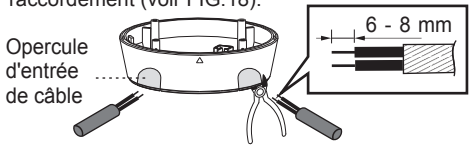
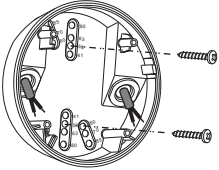


FIG. 18

3.3.4.3 Choisir deux opercules adaptés pour fixer la boîte de dérivation à fleur de plafond avec deux vis de montage (voir FIG. 19).



3.3.4.4 Insérer les quatre vis de maintien dans les trous correspondant de la plaque de fixation du détecteur. Ensuite, ces quatre vis ne tomberont pas en vue des installations ultérieures (voir FIG. 20).

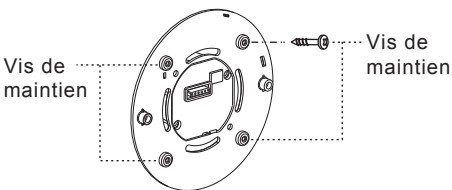


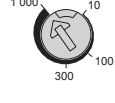
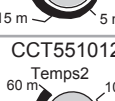
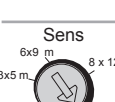
FIG. 20

3.3.4.5 Voir la FIG. 13 pour assembler la tête de capteur sur le boîtier électrique, puis voir les schémas de câblage (voir FIG. 3 et FIG. 8) pour un branchement correct.

3.3.4.6 Placer le cadre décoratif et rétablir l'alimentation électrique.

4 Fonctionnement et fonctions

4.1 Réglage des boutons lux, temps, Sens, ACC et IRP/US

Bouton (ancien réglage par défaut)	Fonction	Réglage du bouton
CCT551011 	Définir le niveau d'intensité de lumière pour la commutation en charge	CCT551011 Plage : 10 lux à 1000 lux CCT551012 Plage : 10 lux à 1000 lux et « ☼ » (∞) ∞ ∞
CCT551012 	Définir la temporisation d'arrêt automatique	Plage : 5 sec à 30 min Test : Mode test (charge sous tension et LED rouge et/ou verte allumée pendant 2 sec, puis hors tension et éteintes pendant 2 sec). Mode à impulsion courte pour les commutateurs de minuteries de cage d'escalier (charge sous tension et LED rouge et/ou verte allumée pendant 1 sec, puis hors tension et éteintes pendant 9 sec).
CCT551011 Temps 	Définir la temporisation d'arrêt automatique pour la sortie 1.	Sortie 2 : non influencée par le paramétrage lux.
CCT551012 Temps1 	Définir la temporisation d'arrêt automatique pour la sortie 2.	
CCT551012 Temps2 	Définir la sensibilité du détecteur à ultrasons	- = Min. (forme ovale d'environ 2 x 4 m). + = Max. (forme ovale d'environ 10 x 16 m).
Sens 	Protège le détecteur des interférences des courants d'air et du vent	ON : Activation de la fonction CCA. OFF : Désactivation de la fonction CCA. Remarque : Lorsque la fonction CCA est activée, la couverture de détection du détecteur à ultrasons sera réduite de 1 à 2 m
ACC 	Sélectionner la méthode de déclenchement	PIR/US (IRP/US) : la charge sera sous tension lorsque le détecteur IRP ou à ultrasons sera déclenché. PIR+US (IRP+US) : la charge sera sous tension lorsque les détecteurs IRP et à ultrasons seront déclenchés. Une fois la charge sous tension, si un des détecteurs détecte un mouvement, elle restera sous tension. PIR only (IRP uniquement) : La charge se mettra sous tension uniquement lorsque l'IRP sera déclenché. US only (US uniquement) : La charge se mettra sous tension uniquement lorsque le détecteur à ultrasons sera déclenché.

4.2 Autres fonctions

4.2.1 Fonction de terminal de commande auxiliaire (A1/P1 B1/P2)

4.2.1.1 Fonction de commande manuelle : Brancher le terminal A1/P1 B1/P2 sur le bouton poussoir (type N.O.) pour contrôler manuellement la charge sous/hors tension (voir FIG. 3). Lorsque la charge est hors tension, appuyer sur le bouton poussoir pour contrôler manuellement la charge sous tension. La charge continue si le mouvement est détecté en permanence. La charge sera automatiquement coupée si aucun mouvement n'est détecté avant l'expiration du délai. La charge peut être coupée manuellement en appuyant sur le bouton poussoir. Si la charge est coupée manuellement avant la fin de la minuterie, le mouvement ne la déclenchera pas avant ce délai.

4.2.1.2 Mode de fonctionnement Bus-C : Par défaut, l'interrupteur à glissière est positionné tel qu'indiqué ci-après (voir FIG. 21, mode bouton-poussoir). L'utilisateur peut modifier le mode Bus-C en suivant les étapes suivantes :
1 : Ouvrir l'opercule à l'aide d'un petit tournevis plat (voir FIG. 21).
2 : À l'aide du petit tournevis plat, déplacer l'interrupteur à glissière vers la position souhaitée, tel qu'indiqué à la FIG. 22.

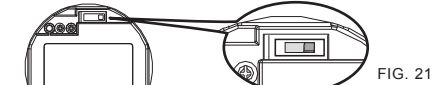


FIG. 21

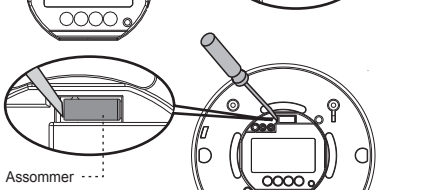


FIG. 22

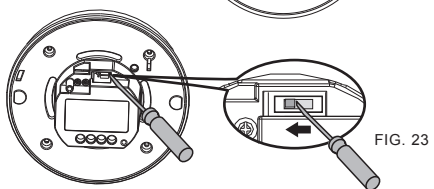


FIG. 23

Mode de fonctionnement Bus-C

4.2.1.3 Lorsqu'un mouvement est détecté, le dispositif CCT551011/CCT551012 envoie un signal de contrôle Bus-C afin de contrôler la mise sous tension de la charge du système du Bus-C (voir FIG. 23). La sortie est un collecteur commun pour l'unité du Bus-C et les entrées auxiliaires.

4.2.2 Fonction avancée de coupure (à distance)

Dès lors que le capteur a détecté un mouvement et mis la charge sous tension, cette fonction lui permet de couper la charge connectée avant la temporisation d'arrêt programmée, si aucun mouvement n'est détecté dans les 3 min qui suivent. Cette fonction peut uniquement être activée à l'aide de la télécommande IR. Dans ce mode, si aucun autre mouvement n'est détecté, la charge se met automatiquement hors tension après 3 min, mais si la temporisation d'arrêt programmée est supérieure à 3 min. Cette fonction est désactivée par défaut. Bien prendre en considération l'application avant d'activer cette fonctionnalité. Il est possible que cette fonctionnalité de convienne pas à toutes les applications.

4.2.3 Utilisation de la fenêtre de protection de la lentille pour le détecteur IRP

4.2.3.1 Les modèles CCT551011/CCT551012 sont dotés de 2 fenêtres de protection de la lentille permettant de masquer une détection non désirée du détecteur IRP. Chaque fenêtre de protection dispose de 2 couches dotées de 6 segments chacune (correspondant à un angle de couverture de 30° chacun). Par exemple, si le détecteur est installé à une hauteur de 2,5 m avec la fenêtre de protection complète, la plage de détection atteindra 2 m. Si seule la couche A est utilisée sur la fenêtre de protection, le diamètre de détection atteindra 6 m.

4.2.3.2 Après avoir choisi la zone de détection requise, retirer les parties de la fenêtre qui ne sont plus nécessaires (voir FIG. 24).

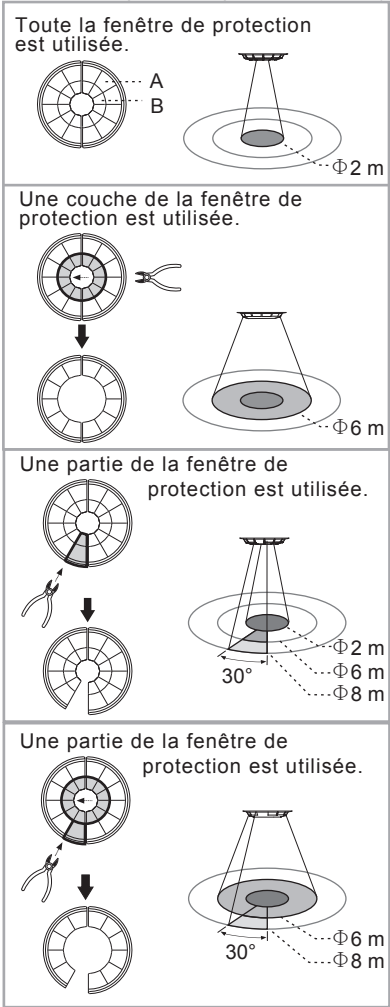


FIG. 24

- La zone grisée dans la FIG. 24 correspond à la zone de détection exposée en fonction des parties retirées de la fenêtre de protection.
- La fenêtre de protection n'a pas d'incidence sur le détecteur à ultrason.

4.2.3.3 Fixation de la fenêtre de protection de la lentille : Une rainure circulaire se trouve à l'arrière du cadre décoratif et la fenêtre de protection de la lentille dispose d'une encoche circulaire. La fenêtre de protection est fixée en insérant l'encoche dans la rainure (voir FIG. 25-A et FIG. 25-B).

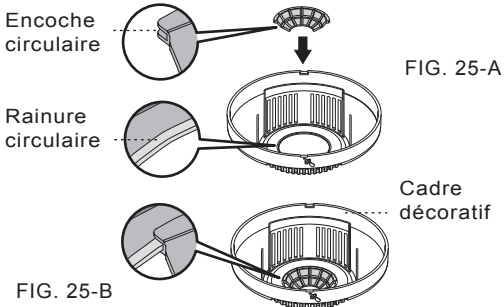


FIG. 25-B

4.3 Test de marche (non contrôlé par lux)

INDICATION
- Lors du branchement de l'alimentation, il faut environ 40 secondes au détecteur pour chauffer avec la charge sous tension, ensuite le détecteur sera en mode de fonctionnement normal. La charge se met hors tension après 100 secondes, si aucun mouvement n'est détecté ou reste sur le réglage du temps si un mouvement est détecté. Après les 40 secondes de chauffe, les LED du détecteur resteront sur ON si aucune valeur de paramètre IR n'a été mémorisée ou, si des valeurs de paramètre IR ont été mémorisées dans le détecteur, les LED continueront à clignoter. - Après une panne de courant et une fois le courant rétabli, le détecteur fonctionnera selon les paramètres précédents.

L'objectif d'un test de marche est de vérifier si la méthode de déclenchement (IRP, ultrason) est correctement définie et d'adapter la zone de couverture de détection. Procédure de réalisation du test de marche (le régulateur lux est désactivé) :

4.3.1 Régler la minuterie en position « Test ».

4.3.2 Régler la position du bouton du rhéostat de sensibilité pour définir la sensibilité désirée du détecteur à ultrasons. La zone de couverture du détecteur IRP peut être réglée à l'aide de la fenêtre de protection de la lentille.

4.3.3 Régler le bouton CCA (« ACC ») en position OFF.

4.3.4 Sélectionner la méthode de déclenchement désirée (c.-à-d. IRP+US, IRP uniquement, IRP uniquement ou IRP/US).

Niveau 1 : Brancher l'alimentation. Il faut environ 30 secondes au capteur pour se mettre en route, avec la charge sous tension et les LED allumées.

Niveau 2 : Marcher dans la zone de couverture désirée.

Niveau 3 : Si le détecteur IRP est déclenché par le mouvement, la LED rouge s'allume pendant 2 secondes, puis s'éteint ; si le détecteur à ultrasons est déclenché par le mouvement, la LED verte s'allume pendant 2 secondes, puis s'éteint. Si la méthode de déclenchement est IRP+US et dans le cas où les deux détecteurs ont été déclenchés, alors les LED rouge et verte s'allumeront pendant 2 secondes, puis s'éteindront.

4.3.5 Répéter les procédures décrites ci-dessus pour régler les paramètres des détecteurs soit à l'aide du bouton du rhéostat ou de la télécommande IR et effectuer un test de marche jusqu'à ce que la zone de couverture soit celle désirée.

5 DIAGNOSTIC DE PANNE

En cas de fonctionnement anormal du système CCT551011/CCT551012, veuillez vérifier les problèmes présumés et les solutions proposées dans le tableau ci-dessous :

Problème	Cause possible	Solution proposée
Le dispositif d'éclairage ne s'allume pas	1. L'alimentation est coupée. 2. Branchement incorrect. 3. Le niveau d'éclairage ambiant est trop important. 4. Charge défectueuse.	1. Brancher l'alimentation. 2. Voir les schémas de câblage (FIG.3 - FIG.8) et vérifier si la charge est défectueuse. 3. Définir une valeur lux supérieure à l'éclairage ambiant, puis activer le détecteur et vérifier si la charge est alimentée ou non. 4. Remplacer la charge défectueuse par une nouvelle.
Le dispositif d'éclairage ne s'éteint pas	1. La temporisation d'arrêt automatique définie est trop longue. 2. Le détecteur subit une nuisance. 3. Branchement incorrect.	1. Définir une temporisation d'arrêt automatique plus courte et vérifier si la charge se coupe ou non selon la temporisation d'arrêt prédéfinie. 2. Vérifier la fenêtre de protection de la lentille IRP et l'ajuster si nécessaire. S'assurer que le dépassement manuel à distance n'est pas activé. Veiller à rester à distance de couverture de détection afin d'éviter d'activer le détecteur en rectifiant la nuisance. 3. Voir schéma de câblage (FIG.3 - FIG.8).
La LED rouge ne s'allume pas	1. Le détecteur IRP n'est pas sélectionné comme méthode de déclenchement (IRP uniquement ; IRP/US ; IRP+US). 2. Plage de détection valide dépassée.	1. Choisir le détecteur IRP comme méthode de déclenchement. 2. Le mouvement doit avoir lieu dans la plage de détection valide (Φ 8 m).
La LED verte ne s'allume pas	1. Le détecteur à ultrasons n'est pas sélectionné comme méthode de déclenchement (US uniquement ; IRP/US ; IRP+US). 2. Plage de détection valide dépassée. 3. Raccordement inversé entre le N et la P.	1. Choisir le détecteur à ultrasons comme méthode de déclenchement. 2. Le mouvement doit avoir lieu dans la plage de détection valide (10 m x 16 m). 3. Voir schémas de câblage (FIG.3 - FIG.8)
Déclenchement intempestif	Des sources de chaleurs, courants d'air, objets très réfléchissants ou tout objet pouvant être agité par le vent ou par le système CVC dans la zone de couverture.	Eviter de placer le détecteur en direction des sources de chaleur, telles que l'air conditionné, des ventilateurs électriques, des radiateurs ou des surfaces très réfléchissantes. S'assurer qu'aucun n'objet ne bouge dans la zone de couverture. Vérifier la fenêtre de protection de la lentille IRP et l'ajuster si nécessaire.

INDICATION

En cas de dysfonctionnement de l'appareil, ne pas tenter de l'ouvrir ou de le réparer sans la présence d'un électricien qualifié. Impacts sur la sensibilité ultrasonique :

- Les conditions suivantes peuvent affecter la sensibilité ou déclencher de manière inopinée le détecteur à ultrasons :
 - Placer le bouton « ACC » (CCA) sur « ON » : Le courant d'air des systèmes CVC peut entraîner un déclenchement inopiné du détecteur à ultrasons.
- En vue de réduire le risque de déclenchement intempestif, le détecteur CCT551011 /CCT551012 dual tech dispose d'une fonction de compensation de courant d'air (CCA) qui permet de réduire la sensibilité du détecteur à ultrasons d'environ 10 à 40 % selon l'intensité du vent.
- La sensibilité ultrasonique peut être affectée par les matières telles que les tapis, les cotons qui absorbent le bruit, les rideaux, etc., car ils absorbent les ondes sonores.
- Une faible température ambiante peut légèrement réduire la sensibilité ultrasonique ainsi que la plage de détection.

Impacts sur la sensibilité IRP :

- Les conditions suivantes peuvent affecter la sensibilité du détecteur IRP :
 - Lorsque le temps est brumeux, la sensibilité peut être réduite en raison de l'humidité sur la lentille ;
 - Lorsqu'il fait chaud, la sensibilité peut être réduite, car la haute température ambiante peut s'approcher de la température du corps. (Remarque : les détecteurs IRP se basent sur la différence de température entre l'objet en mouvement et la température ambiante) ;
 - Lorsqu'il fait froid et que l'on porte des vêtements épais, surtout si le visage est couvert, le dispositif peut être moins sensible.
- Nettoyage : Essuyer avec un chiffon sec uniquement. Le savon ou un tissu rugueux pourraient endommager la lentille du détecteur.

6 ACCESSOIRE EN OPTION

Les modèles CCT551011/CCT551012 peuvent être programmés à l'aide d'une télécommande IR CCT556011 (achat en option).

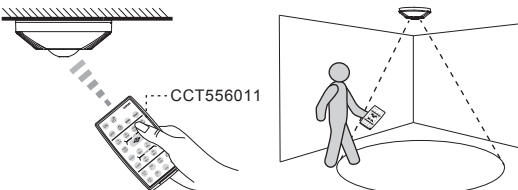


FIG. 26

Schneider Electric Industries SAS

Si vous avez des questions d'ordre technique, veuillez contacter le service client de votre pays. schneider-electric.com/contact